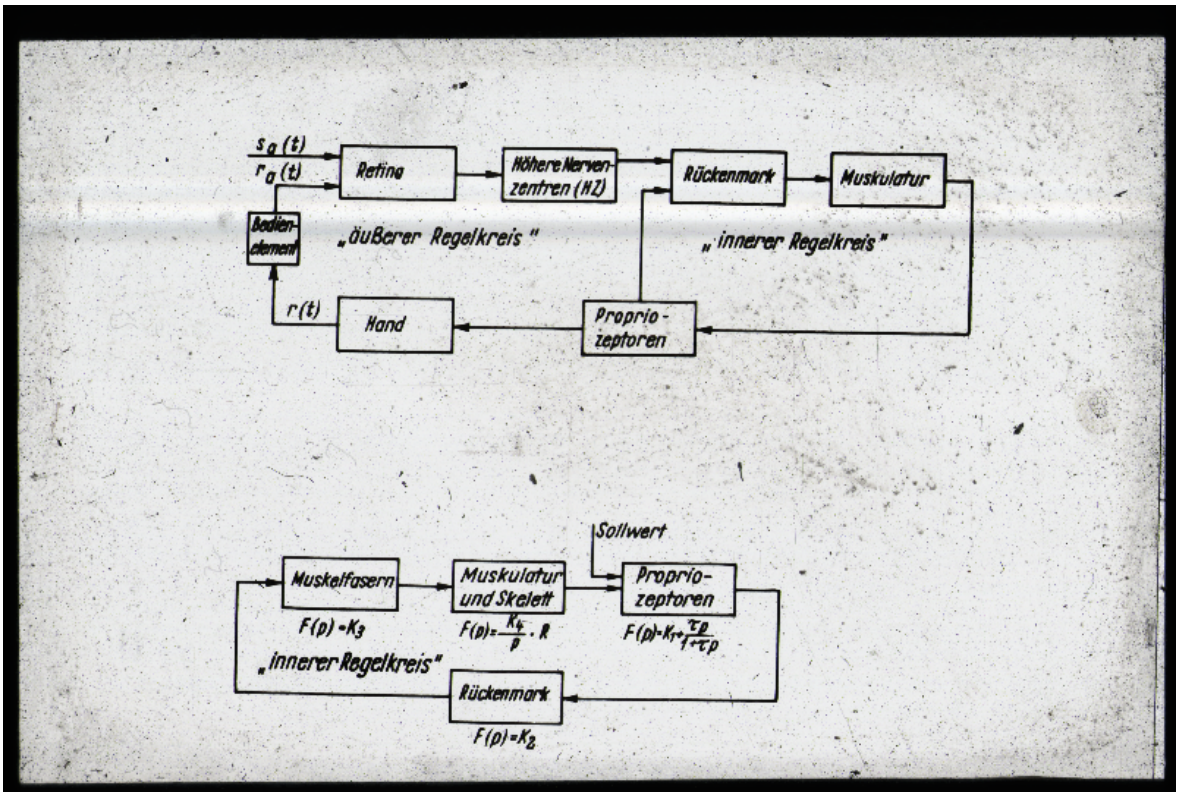
Bild-Detail:


$s_a(t)$
$r_a(t)$
Retina
Höhere Nervenzentren (HZ)
Rückenmark
Muskulatur
Bedienelement
„äußerer Regelkreis"
„innerer Regelkreis"
r(t)
Hand
Proprio-zeptoren
Sollwert
Muskelfasern
Muskulatur und Skelett
Proprio-zeptoren
$F(p) = K_3$
$F(p) = \frac{K_4}{p} \cdot R$
$F(p) = K_1 + \frac{\tau p}{1+\tau p}$
„innerer Regelkreis"
Rückenmark
$F(p) = K_2$